**AGV资料参考**

1：连接AGV局域网

WiFi名称：Aiko\_superAP

WiFi密码：Aikosolar888

2：通过VNC连接AGV

远程连接时密码：343

AGV IP：10.1.60.22（1号）

AGV IP：10.1.60.23（2号）

AGV IP：10.1.60.24（3号）

3：上位机打开方式：浏览器输入AGV IP

可通过需求按上位机任务内容调试

turn\_left 顶升不动AGV左转

turn\_right 顶升不动AGV右转

lift\_load 顶升上升

lift\_dump 顶升下降

apriltag\_docking 识别二维码

rotate\_dump 顶升右转90度

rotate\_load 顶升左转90度

rotate\_home 顶升复位到开机位置状态

do\_backward AGV后退1m

do\_forward AGV前进1m

4：AGV主运行窗口下 W前进、 A左转、 D 右转、S 后退

主终端下右键新开终端

rviz 可打开AGV可视化窗口

rostopic echo /robot\_03/robot\_pose 可查看AGV当前位置（robot\_0\*代表AGV编号，一共三台，分别为robot\_01、robot\_02、robot\_03）

roslaunch bringup flexbe\_app.launch 可打开任务编辑界面